## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-165693 (P2001-165693A)

(43)公開日 平成13年6月22日(2001.6.22)

(51) Int.Cl.'		識別記号	FΙ		Ť	-7]-ド(参考)
G01C	21/00		G01C	21/00	Z	2 C O 3 2
G 0 8 G	1/005		G 0 8 G	1/005		2F029
G 0 9 B	29/00		G09B	29/00	A	5H180
	29/10			29/10	Α	

### 審査請求 未請求 請求項の数27 OL (全 25 頁)

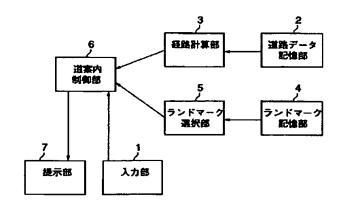
(21)出願番号	特顏2000-172626(P2000-172626)	(71)出顧人	000003078 株式会社東芝
(22)出顧日	平成12年6月8日(2000.6.8)		神奈川県川崎市幸区堀川町72番地
		(72)発明者	杉山 博史
(31)優先権主張番号	特顧平11-280051		神奈川県川崎市幸区小向東芝町1番地 株
(32) 優先日	平成11年9月30日(1999.9.30)		式会社東芝研究開発センター内
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(72)発明者	長谷川 保
		1	神奈川県川崎市幸区小向東芝町1番地 株
			式会社東芝研究開発センター内
		(74)代理人	100058479
		<u> </u>	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)
			最終頁に続く

# (54)【発明の名称】 歩行者用道案内システムおよび歩行者用道案内方法

### (57)【要約】

【課題】時刻などの歩行時の環境に適合し、かつ、歩行者から確認しやすいランドマークを選択して道案内を行なう道案内システムを提供する。

【解決手段】ランドマーク記憶部4には、確認しやすい時間帯を含むランドマーク情報が蓄積されており、道案内制御部6は、このランドマーク記憶部4に蓄積されたランドマークの中から入力部1により入力された歩行者が実際に歩行する時刻に適合するランドマークをランドマーク選択部5に選択させる。そして、道案内制御部6は、このランドマーク選択部5により選択されたランドマークを用いて歩行者に対する道案内を提示部7に提示させる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 出発地および目的地を入力する入力手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記入力手段により入力された出発地から目的地に到る 経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データ から計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録されたランドマークの情報を蓄積するランドマーク記憶手段と、

前記経路計算手段により計算された経路に適合するランドマークを前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示する提示手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。

【請求項2】 出発地および目的地ならびに時刻を入力 20 する入力手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記入力手段により入力された出発地から目的地に到る 経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データ から計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの情報 を蓄積するランドマーク記憶手段と、

前記経路計算手段により計算された経路および前記入力 手段により入力された時刻に適合するランドマークを前 記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの中か ら選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示する提示手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。 【請求項3】 出発地および目的地を入力する入力手段 と、

時刻を取得する時刻取得手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記入力手段により入力された出発地から目的地に到る 経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データ から計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの情報 を蓄積するランドマーク記憶手段と、 前記経路計算手段により計算された経路および前記時刻 取得手段により取得された時刻に適合するランドマーク を前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの 中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示する提示手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。

【請求項4】 出発地および目的地を入力する第1の入力手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記第1の入力手段により入力された出発地から目的地 に到る経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路 データから計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして予め登録されたランドマークの情報を蓄積するランドマーク記憶手段と、

の 前記経路計算手段により計算された経路に適合するランドマークを前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示する提示手段と、

現在位置を取得する位置取得手段と、

前記提示手段により提示した道案内に対する利用者から の確認可否を含む応答を入力する第2の入力手段と、

前記位置取得手段により取得された現在位置および前記 位置取得手段の位置取得精度ならびに前記第2の入力手 段により入力された応答から前記提示手段により提示し た道案内が前提とする現在位置と実際の現在位置との精 度を判定する位置精度判定手段と、

前記位置精度判定手段の判定結果に応じて、利用者に対する歩行者用の道案内の提示方法を制御する道案内制御 手段と.

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。 【請求項5】 利用者の移動距離を取得する移動距離取 得手段と、

40 前記移動距離取得手段により取得された移動距離と前記 ランドマーク記憶手段に蓄積されたランドマークの情報 より得られるランドマークの視認可能距離とに応じて、 利用者に対する道案内におけるランドマークの提示タイ ミングを制御する道案内制御手段と、

をさらに具備することを特徴とする請求項1、2、3または4記載の歩行者用道案内システム。

【請求項6】 前記道案内制御手段は、前記位置取得手段の位置取得精度に応じて、利用者に対する道案内の提示間隔を制御することを特徴とする請求項4記載の歩行 50 者用道案内システム。

【請求項7】 前記道案内制御手段は、前記第2の入力 手段により入力される応答より得られる利用者の道案内 に対する確認状況に応じて、利用者に対する道案内の提 示方法を制御することを特徴とする請求項4記載の歩行 者用道案内システム。

【請求項8】 前記第2の入力手段により入力される応答より得られるランドマークの情報をもとに前記ランドマーク記憶手段に蓄積されたランドマークの情報を編集するランドマーク情報編集手段をさらに具備することを特徴とする請求項4記載の歩行者用道案内システム。

【請求項9】 前記ランドマーク情報編集手段は、ランドマークがどの程度確認できるかを表す情報として、ランドマークの名称、種別および階数のどこまでを確認できるかを追加編集する手段を有し、

前記道案内制御手段は、前記前記ランドマーク記憶手段 に蓄積されたランドマークの情報であって、前記ランド マーク情報編集手段により追加編集されたランドマーク がどの程度確認できるかを表す情報にしたがって、前記 提示手段による道案内の提示方法を決定することを特徴 とする請求項8記載の歩行者用道案内システム。

【請求項10】 利用者が不安な状態にあるか否かを検知する不安度検出手段をさらに具備し、

前記道案内制御手段は、前記不安度検出手段により利用 者が不安な状態にある旨を検知したことを契機に、前記 提示手段による道案内の提示方法を制御することを特徴 とする請求項4記載の歩行者用道案内システム。

【請求項11】 他の情報処理端末から転送される出発 地および目的地を示す情報を受信する受信手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記受信手段により受信された情報で示される出発地から目的地に到る経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データから計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録されたランドマークの情報を蓄積するランドマーク記憶手段と、

前記経路計算手段により計算された経路に適合するランドマークを前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示するための情報を前記 他の情報処理端末に転送する送信手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。

【請求項12】 他の情報処理端末から転送される出発 地および目的地ならびに時刻を示す情報を受信する受信 手段と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記受信手段により受信された情報で示される出発地から目的地に到る経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データから計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの情報 を蓄積するランドマーク記憶手段と、

前記経路計算手段により計算された経路および前記入力 手段により入力された時刻に適合するランドマークを前 記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの中か ら選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示するための情報を前記 他の情報処理端末に転送する送信手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。 【請求項13】 他の情報処理端末から転送される出発 地および目的地を示す情報を受信する受信手段と、 時刻を取得する時刻取得手段と、

20 道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記受信手段により受信された情報で示される出発地から目的地に到る経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データから計算する経路計算手段と、

出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして 予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの情報 を蓄積するランドマーク記憶手段と、

前記経路計算手段により計算された経路および前記時刻 30 取得手段により取得された時刻に適合するランドマーク を前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランドマークの 中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示するための情報を前記 他の情報処理端末に転送する送信手段と、

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。 【請求項14】 他の情報処理端末から転送される出発 地および目的地を示す情報を受信する第1の受信手段 と、

道路網を構成する各道路の位置および接続関係を示す道 路データを記憶する道路データ記憶手段と、

前記第1の受信手段により受信された情報で示される出発地から目的地に到る経路を前記道路データ記憶手段に蓄積された道路データから計算する経路計算手段と、出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして予め登録されたランドマークの情報を蓄積するランドマーク記憶手段と、

50 前記経路計算手段により計算された経路に適合するラン

ドマークを前記ランドマーク記憶手段が蓄積するランド マークの中から選択するランドマーク選択手段と、

前記経路計算手段により計算された経路と前記ランドマーク選択手段により選択されたランドマークとを用いて 歩行者用の道案内を利用者に提示するための情報を前記 他の情報処理端末に転送する送信手段と、

前記他の情報処理端末から転送される現在位置を示す情報および前記送信手段により送信した情報に基づいて提示された道案内に対する利用者からの確認可否を含む応答を示す情報を受信する第2の受信手段と、

前記第2の受信手段により受信された情報で示される現在位置および前記他の情報処理端末の位置取得精度ならびに前記第2の受信手段により受信された情報で示される応答から前記送信手段により送信した情報に基づいて提示される道案内が前提とする現在位置と前記他の情報処理端末の利用者の実際の現在位置との精度を判定する位置精度判定手段と、

前記位置精度判定手段の判定結果に応じて、利用者に対する歩行者用の道案内の提示方法を制御する道案内制御 手段と、

,)

を具備することを特徴とする歩行者用道案内システム。 【請求項15】 出発地および目的地を入力し、

前記入力した出発地から目的地に到る経路を、道路網を 構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データ から計算し、

前記計算された経路に適合するランドマークを、出発地 および目的地ならびに経路中の目印となるランドマーク であって、歩行者からの確認に適するものとして予め登 録されたランドマークの中から選択し、

前記計算した経路と前記選択したランドマークとを用いて歩行者用の道案内を利用者に提示することを特徴とする歩行者用道案内方法。

【請求項16】 出発地および目的地ならびに時刻を入力し、

前記入力した出発地から目的地に到る経路を、道路網を 構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データ から計算し、

前記計算した経路および前記入力した時刻に適合するランドマークを、出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの中から選択し、

前記計算した経路と前記選択したランドマークとを用いて歩行者用の道案内を利用者に提示することを特徴とする歩行者用道案内方法。

【請求項17】 出発地および目的地を入力し、 時刻を取得し、

前記入力した出発地から目的地に到る経路を、道路網を 構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データ から計算し、 前記計算した経路および前記取得した時刻に適合するランドマークを、出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして予め登録された有効な時間帯を含むランドマークの中から選択し、

前記計算した経路と前記選択したランドマークとを用いて歩行者用の道案内を利用者に提示することを特徴とする歩行者用道案内方法。

【請求項18】 出発地および目的地を入力し、

前記入力した出発地から目的地に到る経路を、道路網を 構成する各道路の位置および接続関係を示す道路データ から計算し、

前記計算した経路に適合するランドマークを、出発地および目的地ならびに経路中の目印となるランドマークであって、歩行者からの確認に適するものとして予め登録されたランドマークの中から選択し、

前記計算した経路と前記選択したランドマークとを用いて歩行者用の道案内を利用者に提示し、

現在位置を取得するとともに、前記提示した歩行者用の 20 道案内に対する利用者からの確認可否を含む応答を入力 1.

前記取得した現在位置およびその位置取得精度ならびに 前記入力した応答から前記提示した歩行者用の道案内が 前提とする現在位置と実際の現在位置との精度を判定 した。

前記判定結果に応じて、利用者に対する歩行者用の道案 内の提示方法を制御することを特徴とする歩行者用道案 内方法。

【請求項19】 前記入力手段は、利用者が発した音声 30 の語彙を認識する音声認識手段であり、

前記音声認識手段が一時に認識可能な語彙数がNであるときに、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークをN個以内で選択して前記音声認識手段の認識対象語彙として逐次登録していくことにより、利用者が付近に存在するランドマークを音声入力できるように適応的に制御する音声入力制御手段をさらに具備することを特徴とする請求項1、2または3記載の歩行者用道案内システム。

【請求項20】 前記音声入力制御手段は、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークがN個を越えて存在する場合には、まず、該当するランドマークの種別を調べて前記音声認識手段の認識対象語彙として登録し、その中から利用者が選択して音声入力した種別のランドマークのみを前記音声認識手段の認識対象語彙として改めて登録する手段を具備することを特徴とする請求項19記載の歩行者用道案内システム。

【請求項21】 前記入力手段は、複数の選択肢を一覧 表示して利用者に選択指示させるメニュー選択手段であ り、

50 前記メニュー選択手段が一覧表示可能な選択肢数がNで

7

あるときに、利用者がその時に位置すると思われる地点 付近のランドマークをN個以内で選択して前記メニュー 選択手段の一覧表示対象選択肢として逐次登録していく ことにより、利用者が付近に存在するランドマークを選 択指示できるように適応的に制御するメニュー入力制御 手段をさらに具備することを特徴とする請求項1、2ま たは3記載の歩行者用道案内システム。

【請求項22】 前記メニュー入力制御手段は、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークがN個を超えて存在する場合には、まず、該当するランドマークの種別を調べて前記メニュー選択手段の一覧表示対象選択肢として登録し、その中から利用者が選択指示した種別のランドマークのみを前記メニュー選択手段の一覧表示対象選択肢として改めて登録する手段を具備することを特徴とする請求項21記載の歩行者用道案内システム。

【請求項23】 前記第1および第2の入力手段は、利用者が発した音声の語彙を認識する音声認識手段であり、

前記道案内制御手段は、前記音声認識手段が一時に認識可能な語彙数がNであるときに、前記位置精度判定手段の判定結果に応じて、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークをN個以内で選択して前記音声認識手段の認識対象語彙として逐次登録していくことにより、利用者が付近に存在するランドマークを音声入力できるように適応的に制御する手段を具備することを特徴とする請求項4記載の歩行者用道案内システム。

【請求項24】 前記道案内制御手段は、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークがN個を越えて存在する場合には、まず、該当するランドマークの種別を調べて前記音声認識手段の認識対象語彙として登録し、その中から利用者が選択して音声入力した種別のランドマークのみを前記音声認識手段の認識対象語彙として改めて登録する手段を具備することを特徴とする請求項23記載の歩行者用道案内システム。

【請求項25】 前記第1および第2の入力手段は、複数の選択肢を一覧表示して利用者に選択指示させるメニュー選択手段であり、

前記道案内制御手段は、前記メニュー選択手段が一覧表示可能な選択肢数がNであるときに、前記位置精度判定手段の判定結果に応じて、利用者がその時に位置すると思われる地点付近のランドマークをN個以内で選択して前記メニュー選択手段の一覧表示対象選択肢として逐次登録していくことにより、利用者が付近に存在するランドマークを選択指示できるように適応的に制御する手段を具備することを特徴とする請求項4記載の歩行者用道案内システム。

【請求項26】 前記道案内制御手段は、利用者がその 時に位置すると思われる地点付近のランドマークがN個 を越えて存在する場合には、まず、該当するランドマー クの種別を調べて前記メニュー選択手段の一覧表示対象 選択肢として登録し、その中から利用者が選択指示した 種別のランドマークのみを前記メニュー選択手段の一覧 表示対象選択肢として改めて登録する手段を具備することを特徴とする請求項25記載の歩行者用道案内システム。

【請求項27】 前記道案内制御手段は、利用者から音声入力または選択指示されたランドマークが前記経路計算手段により求められた経路から外れた位置のランドマークであったときに、その音声入力または選択指示されたランドマークを出発地として前記経路計算手段に再度経路検索を行わせた後に道案内を再開する手段を具備することを特徴とする請求項23、24、25または26記載の歩行者用道案内システム。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、特に歩行者を出 発地から目的地に誘導するのに好適な歩行者用道案内シ ステムおよび歩行者用道案内方法に関する。

20 [0002]

【従来の技術】近年、利用者を出発地から目的地に誘導するための道案内システムが種々開発されているが、この道案内といえば、一般的には、カーナビゲーションが使われている。一方、歩行者用の道案内システムはまだまだ少ないが、いくつかのタイプが製品化されている。一つは、携帯できるように小型端末化したGPS受信機であり、地図などは表示されず、現在位置の緯度経度や登録されたランドマークまでの距離および方位を表示するだけの機能のもので、主に、登山などのアウトドア用品として利用されている。また、最近では、GPS受信器の小型化に伴ない、腕時計に搭載される製品まで現われている。しかし、当然のことながら、街中で道案内をする用途には利用できない。

【0003】もう一つは、GPSやPHSの位置情報サ ービスを利用して現在位置を求め、CD-ROMやイン ターネットから地図やタウン情報を検索して表示する携 帯端末である。この携帯端末では、現在位置を地図上で 確認することができ、近くのお店の情報を調べたりする ことなどもできて非常に便利である。インターネット上 でもタウン情報を検索し、お店の情報と一緒に道案内地 図を表示するようなサービスが良く使われている。通常 は、それをプリントアウトして歩くような使い方をする が、このような端末を持ち歩ければいつでもどこでも簡 単な操作で場所に関連したサービスを利用することがで きる。これらのサービスは、現行ではお店の住所や地図 を表示してくれるだけであるが、カーナビゲーションの ように進路の指示ができればさらに便利になるであろ う。しかしながら、現行のシステムでは、表示された地 図を見ながら利用者が自分で経路を判断して歩くような 使い方ができるだけであり、カーナビゲーションのよう 50

9

に進路を指示してもらいながら歩く用途には利用できない。また、地図を見ながら歩くのは危険でもあり、できれば進路の指示を音声で与えられながら歩くことができることが望ましい。

【0004】また、カーナビゲーションのように進路の指示を出しながら道案内をするためには、現在位置を正確に把握し、利用者が進路変更地点に近づいたタイミングで的確な指示をしなければならない。カーナビゲーションの場合、車は道路の左側を走るという前提があり、GPSだけでなく距離計や加速度センサなどの各種の補正用のセンサ手段から比較的正確な値を取ることができ、また、GPSだけでなくFMやビーコンなどを使用した位置補正手段もインフラとして整備されているために、かなり正確に自車の位置を特定することが可能である。

【0005】それに対して、歩行者の場合、道路の端の 歩道を歩くため、街中ではGPSの電波を受信しにく く、GPSを利用できる場所が少ない。また、GPSの アンテナが固定できないので、アンテナを常に水平に保 つことができず受信精度が安定しないなどの問題があ る。PHSによる位置取得手段もあるが、これも30m ~100m程度の誤差を持っており、通り1、2本くら い場所がずれてしまう可能性がある。歩行者は速度が遅 く、また、歩道からの視界は狭いため、この誤差の大き さは歩行者にとってはかなり大きいものになってしま う。したがって、歩行者の位置をカーナビゲーションと 同じような精度で常時取り続けることは困難であり、正 しい位置とタイミングで「次の交差点を曲がってくださ い」といったような指示をすることは困難である。すな わち、歩行者用の道案内システムには、カーナビゲーシ ョンとは違う道案内の方法が必要である。

【0006】車の場合には、進路変更を行なう地点は道路の交差点であり、その指示は、交差点の名称や次の信号などの表現でほとんど行なうことが可能である。それに対して、歩行者の場合、場所を特定する目印は、建物などのランドマークが主となる。車なら「中町交差点を右に曲がって」と説明するところを、歩行者の場合なら、「角にAイレブンのある交差点を右に曲がって」と説明することが多いであろう。歩行者の道案内では、ランドマークを効果的に使って進路を指示することが非常に重要である。

【0007】歩行者を案内するためのランドマークとしては、道路の端である歩道から見やすい位置にあり、一目で見分けることができるようなものが望ましい。しかしながら、見やすいものというのは環境やランドマーク自体の外観で変化するので、ランドマークを選択する際には、それらを考慮して選択しなければならない。例えば、同じ場所でも昼と夜では景観が変わるため、昼間は行くことができたのに夜にもう一度行ったら道に迷ってしまうことが発生する。昼間と夜とでは目印となるもの

が異なっているからである。例えば、同じ交差点に花屋と飲み屋があった場合、昼間は店先のカラフルな花が目立つが、夜は飲み屋のネオンの看板の方が目につくと思われる。

10

【0008】また、ランドマークを目で確認できる距離は、ランドマークや時間によって異なっており、ある地点から確認させるランドマークの選択や歩行中に次のランドマークを指示するタイミングなどは、それぞれのランドマークが視認可能になる距離も考慮して制御される必要がある。

【0009】一方で、ランドマークの確認を煩雑にすることは利用者にとって負担になることもあるので、例えばGPSの受信状態が良く正確に位置を取得できるような場合には、確認を進路変更する交差点の前後などだけにして確認を減らすといった制御も必要になる。また、逆に、GPSの受信状態が良くない場合には、煩雑に確認を行なって位置を補正しながら道案内をする必要がある。

【0010】先に説明した既存の製品は、地図上にGPSなどから得られた現在位置を表示するだけのシステムであり、従来のカーナビゲーションと同じシステムを単に携帯できるように小型化したシステムである。そのために、前述したような歩行者ならではの問題を考慮されておらず、例えば、歩行者にとって確認しやすいランドマークの選択の仕方、ランドマークの確認の4ランドマークの確認のタイミングや進路指示の仕方などの課題が残されている。

#### [0011]

【発明が解決しようとする課題】以上のように、歩行者 30 用の道案内では、場所を確認する情報として、ランドマークが必要であり、歩行者から確認しやすいランドマークを提示することが重要である。また、歩行者から確認しやすいランドマークは、時間帯によって変化するので、実際に歩く時刻に歩行者から確認しやすいランドマークを指示することにより道案内を行なう必要がある。 【0012】さらに、道路の端を歩く歩行者の位置からは、GPSなどが利用し難く常時精度良く位置を取得できない。そのため、利用者に進路を指示しながら道案内をするには、ランドマークを確認することによって位置 を補正しながら道案内をする必要がある。

【0013】この発明は、このような事情を考慮してなされたものであり、経路上にある多くのランドマークの中から歩行時の環境に適合した、歩行者から確認しやすいランドマークを選択して道案内を行なう歩行者用道案内システムおよび歩行者用道案内方法を提供することを目的とする。

#### [0014]

【課題を解決するための手段】前述の目的を達成するために、この発明は、入力された出発地から目的地に到る 50 経路を道路データから計算し、この計算された経路に適

合するランドマークを歩行者からの確認に適するものと して予め登録されたランドマークの中から選択して利用 者に提示するようにしたものである。

【0015】この発明においては、歩行者から確認しや すいランドマークが道案内に用いられるため、歩行者を 適切に出発地から目的地に誘導することが可能となる。

【0016】また、この発明は、入力された出発地から 目的地に到る経路を道路データから計算し、この計算し た経路と入力された時刻とに適合するランドマークを歩 行者からの確認に適するものとして予め登録された有効 な時間帯を含むランドマークの中から選択して利用者に 提示するようにしたものである。

【0017】この発明においては、実際に歩行する時間 帯に歩行者から確認しやすいランドマークが道案内に用 いられるため、歩行者をより適切に出発地から目的地に 誘導することが可能となる。

【0018】また、この発明は、入力された出発地から 目的地に到る経路を道路データから計算し、この計算し た経路に適合するランドマークを歩行者からの確認に適 するものとして予め登録されたランドマークの中から選 20 択して利用者に提示するとともに、現在位置を取得し、 かつ、提示したランドマークの確認可否を含む応答を入 力して、この取得した現在位置やその位置取得精度、お よび、入力した応答から前提とする現在位置と実際の現 在位置との精度を判定し、この判定結果に応じて、利用 者に対する歩行者用の道案内の提示方法を制御するよう にしたものである。

【0019】この発明においては、歩行者から確認しや すいランドマークが道案内に用いられるため、歩行者を 適切に出発地から目的地に誘導することが可能となるこ とに加えて、取得した現在位置、その位置取得精度、利 用者からの応答に応じて、利用者に対する歩行者用の道 案内の提示方法を制御するため、例えば利用者に必要以 上に煩雑な確認作業を強いるようなことのない、すなわ ち、利用者の負担を最小限に止めた適切な道案内が実現 されることになる。

[0020]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照してこの発明の 実施形態を説明する。

施形態について説明する。

【0022】図1は、この第1実施形態に係る歩行者用 道案内システムが生成する地図の例である。図1に示す ように、この地図は、出発地から目的地までの経路とそ の経路を判断するのに必要なランドマークとから構成さ れる。また、分岐点とは、進路を変更する地点のことで あり、主に交差点であるが、道の途中の横断歩道や歩道 橋、地下道なども歩行者の場合には該当する。ランドマ ークは、建物、歩道橋、信号、看板など目印となる構造 物であり、歩行者が図1のような地図を参照して目的地 にたどり着くには、最低条件として、進路変更をする分 岐点の位置とそこからの進路を特定できるランドマーク とが必要である。さらに、分岐点から分岐点までの距離 が長い場合には、数十メートル以上の距離を歩行者が自 分で判断することは困難であるので、途中途中のランド マークを示して次の分岐点までどのくらい来たかがわか るランドマークも必要である。また、この途中で確認す るランドマークは、現在歩いている道が正しいかを確認 することで安心感を与えるという意味でも必要である。 【0023】歩行者の道案内に適したランドマークの条 件を考えるには、まず、歩行者の特徴を考えなければな らない。車の場合には、運転者は18歳以上で、道路名 など交通標識に関わるような知識を有しているなどの仮 定ができるが、歩行者は、どんな人かという限定はでき ない。したがって、歩行者用の目印としては、誰もが一

12

ている。この条件に該当するものとしては、例えば、看 板や店舗の外装などが特徴的で統一されているコンビニ エンスストア、ファミリーレストランなどのチェーン 店、郵便局や消防署、銀行などがある。

般的に知っており、一目で認識できるようなものが適し

【0024】また、別の歩行者の特徴として、

(1)歩行者は、道路の端の歩道を歩くので、車道を走 る車よりも視認範囲が狭い。

【0025】(2)歩行者は、移動速度が遅い。一般的 には時速4kmなので100mの移動に1分30秒かか

【0026】といったものがある。

【0027】ランドマークの役割は、場所を特定するた めであり、特定するためには建物の名称などがわからな ければならない。工場や学校などの大きな施設は、遠く からでも学校らしきものがあるということを認識するこ とができるので、道路地図などでは目印として使われて いる。しかしながら、それが小学校なのか中学校なの か、さらには、何という名前の学校なのかを確認するた めには校門のある場所に移動しなければわからない。前 述したように、移動速度の遅い歩行者には、これは不便 である。歩行者には、その狭い視認距離でそれほど移動 しなくても建物の名称が確認できるようなものがランド マークとして適当であり、工場や学校などの大きな施設 【0021】(第1実施形態)まず、この発明の第1実 40 はランドマークとしては適していない。適当なランドマ ークが他になくて、歩行者用のランドマークとして学校 などを使う際には、分岐点付近などの説明に使ってはな らない。既に別のランドマークによって現在の歩行経路 が正しいことが確認されている状態で、どの程度進んだ かを確認する程度の目印として利用するのが良い。さら に、その際には、「右に学校がある」程度のあいまいな 確認で済むように利用者に指示を行なう。すなわち、学 校などは図1のランドマーク1や2としては選択しない ようにし、もし使うのであれば、ランドマーク3や5な どの位置で、利用者がどこまで来たかを判断させるため

だけに限定されるように、ランドマークの選択を制御す る必要がある。

【0028】図2は、この第1実施形態の歩行者用道案 内システムの全体構成図である。入力部1は、利用者が 道案内を希望する出発地と目的地とを入力するためのも のである。道路データ記憶部2には、道路のネットワー クデータが蓄積されており、経路計算部3により入力部 1 で指定された出発地と目的地との間の歩行経路を計算 するのに利用される。ランドマーク記憶部4には、建 物、交差点などの歩行の際の目印となるランドマーク情 報が蓄積されており、ランドマーク選択部5により経路 沿いのランドマークから歩行者用に適したランドマーク が選択される。そして、経路計算部3で求められた経路 とランドマーク選択部5により求められたランドマーク とを用いて、提示部7により道案内情報が利用者に提示 される。また、道案内制御部6は、これらの情報のやり とりを制御する。

【0029】図3は、この第1実施形態の歩行者用道案 内システムの全体動作を説明するフローチャートであ る。この歩行者用道案内システムは、利用者が道案内の 実行を呼び出すことにより実行が開始する。まず、どこ からどこまで行きたいかを利用者に入力してもらう(ス テップA1)。例えば、図4のような画面を表示し、出 発地と目的地とを入力してもらう。出発地と目的地の指 定方法としては、最寄りの駅名やランドマーク名、住 所、電話番号を入力してもらう方法や、地図を表示して ポインティングしてもらうなどの方法が可能である。出 発地に関しては、別途設ける位置取得手段と組み合わ せ、この位置取得手段により取得された現在位置を自動 的に初期値として設定したり、予め自宅や会社などを登 30 録しておくことができるようにすることも可能である。 また、別の入力方法として、別途設ける音声認識手段を 利用して音声入力を行なうことも可能である。

【0030】次に、歩行経路を求める(ステップA 2) 。経路計算の方法として、歩行者用に歩道のある経 路を優先的に選択するなどの手法も考えられるが、ここ では、経路の計算に、例えば最短経路を解くアルゴリズ ムとして知られたDijkstraの方法などを使用す る。経路計算の結果として、図1の矢印で示したような 出発地から目的地までの経路データが求められる。

【0031】次に、このステップA2で求めた経路沿い のランドマークを求める(ステップA3)。 ランドマー ク記憶部4には、図5の(a)に示すような項目が各ラ ンドマークごとに蓄積されている。ランドマークID は、ランドマークを識別するためのキーであり、ランド マークごとにユニーク(一意)に与えられる。名称は、 ランドマークの詳細な指定であり、その場所で、そのラ ンドマークがどれであるかを確定するのに十分な情報で ある。種別は、そのランドマークの種類を表す名称であ り、ランドマークを大雑把に確認するのに十分な程度の 50 のである。道路データ記憶部2には、道路のネットワー

情報である。位置は、そのランドマークの位置情報であ り、緯度経度などで指定される。

【0032】図5の(b)は、ランドマークの種別に応 じた歩行者用のランドマークとしての適性の情報であ る。図5の例では、1から5の5段階評価で表してい る。数字が大きいほど適性が高いことを表しており、工 場や学校は適していないことを表している。

【0033】このステップA3では、まず、ステップA 2で求めた経路沿いのランドマークをランドマークの位 置情報から検索する。次に、図5(b)の歩行者適性に したがってランドマークの選別を行なう。分岐点近くの ランドマークとしては、歩行者適性が5や4のものを選 択し、1や2のものは除外する。分岐点と分岐点との間 は、どこまで来たかを確認するために、ランドマークを なるべく一定間隔で選択する。一定間隔の地点付近のラ ンドマークが複数あれば、歩行者適性の高いものを選択 する。これにより、歩行者の道案内に適したランドマー クの選択が行なわれる。

【0034】次に、ステップA2で求めた経路とステッ プA3で求めたランドマークとを用いて、利用者に道案 内を提示する(ステップA4)。図6は、画面表示装置 に地図として道案内を表示した例である。分岐点付近の ランドマークは、場所を特定するために歩行者適性の高 いランドマークが選ばれているので、ランドマークの名 称で提示する。分岐点と分岐点との間のランドマーク は、どの程度進んだかを確認するために選択されている ので、歩行者適性が必ずしも高くない。そこで、歩行者 適性によって提示を変える。例えば、歩行者適性の高い ものは名称で、低いものは種別で提示を行なう。図6で は、分岐点と分岐点との途中のランドマークとして、エ 場しか選択されなかったので、歩行者適性が低いことを 考慮して種別で「工場」と提示している。また、ランド マークの名称を確認させるのは、利用者の負荷が高いの で、同じものが分岐点と分岐点との間に複数無ければ、 途中確認用のランドマークは歩行者適性によらず種別で 表記するように制御することも可能である。

【0035】このように、この第1実施形態の歩行者用 道案内システムによれば、歩行者から視認しやすく歩行 者自身の位置を特定するのに適したランドマークを提示 することができるため、歩行者用に適した道案内が実現 されることになる。

【0036】(第2実施形態)次に、この発明の第2実 施形態について説明する。

【0037】この第2実施形態では、実際に歩く時刻に 歩行者から確認しやすいランドマークを使って道案内を 提示する歩行者用道案内システムを説明する。図7は、 この第2実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成 図である。入力部1は、利用者が道案内を希望する出発 地および目的地と実際に歩く時刻とを入力するためのも

クデータが蓄積されており、経路計算部3により入力部1で指定された出発地と目的地との間の歩行経路を計算するのに利用される。ランドマーク記憶部4には、建物、交差点などの歩行の際の目印となるランドマーク情報が蓄積されており、入力部1で指定された時刻に応じてランドマーク選択部5により経路沿いのランドマークが選択される。そして、経路計算部3で求められた経路とランドマーク選択部5により求められたランドマークとを用いて、提示部7により道案内情報が利用者に提示される。また、道案内制御部6は、これらの情報のやりとりを制御する。

【0038】図8は、この第2実施形態の歩行者用道案 内システムの全体動作を説明するフローチャートであ る。この歩行者用道案内システムは、利用者が道案内の 実行を呼び出すことにより実行が開始する。まず、い つ、どこからどこまで行きたいかを利用者に入力しても らう(ステップB1)。例えば、図9のような画面を表 示し、出発地および目的地と時刻とを入力してもらう。 出発地と目的地の指定方法としては、最寄りの駅名やラ ンドマーク名、住所、電話番号を入力してもらう方法 や、地図を表示してポインティングしてもらうなどの方 法が可能である。出発地に関しては、別途設ける位置取 得手段と組み合わせ、この位置取得手段により取得され た現在位置を自動的に初期値として設定したり、予め自 宅や会社などを登録しておくことができるようにするこ とも可能である。また、時刻には、実際に歩く時刻を指 定してもらう。これも現在時刻を初期値としたり、別途 設けるスケジュール管理と連動して、時刻や目的地を設 定できるようにすることも可能である。さらに、別の入 力方法として、音声認識を利用して音声入力を行うこと も可能である。

【0039】次に、歩行経路を求める(ステップB 2)。経路計算の結果として、第1実施形態と同様、図 1の矢印で示したような出発地から目的地までの経路データが求められる。

【0040】次に、このステップB2で求めた経路沿いのランドマークを求める(ステップB3)。ランドマーク記憶部4には、図10の(a)に示すような項目が各ランドマーク毎に蓄積されている。ランドマークIDは、ランドマークを識別するためのキーであり、ランド40マークごとにユニーク(一意)に与えられる。名称は、ランドマークの詳細な指定であり、その場所で、そのランドマークがどれであるかを確定するのに十分な情報である。種別は、そのランドマークの種類を表す名称であり、ランドマークを大雑把に確認するのに十分な程度の情報である。適性時間は、そのランドマークが歩行者から確認しやすい時間帯である。位置は、そのランドマークの位置情報であり、緯度経度などで指定される。

【0041】図10の(b)は、ランドマークの種別に 応じた適性時間のデフォルト値情報である。個別に適性 50 16 時間情報を獲得できていないランドマークに対しては、 種別からこのデフォルト値を参照し、適性時間とする。

【0042】このステップB3では、まず、ステップB 2 で求めた経路沿いのランドマークをランドマークの位 置情報から検索する。次に、ステップB1で指定された 時刻を使って各ランドマークの適性時間を照合し、指定 された時刻が適性時間内であるランドマークだけを選別 する。これにより、実際に歩く時刻に確認しやすいラン ドマークを道案内に用いることができる。実際、例え ば、駅前の商店街を歩く場合、早朝ではほとんどの商店 は閉まっており、目印になるのはコンビニエンスストア やファーストフード店など限られたものになる。これが 昼間になるとほとんどの商店は開いており、ランドマー クとして利用可能になる。逆に、夜間になると、飲食店 などのネオンなどが目立つようになる。このように、同 じ場所でもランドマークとして適しているものは時間帯 によって変化するものであり、歩行者用の道案内の際に は時間の考慮が必要である。

【0043】次に、ステップB2で求めた経路とステップB3で求めたランドマークとを用いて、利用者に道案内を提示する(ステップB4)。図6は、画面表示装置に地図として道案内を表示した例である。また、順に道案内を音声でアナウンスして道案内を行うことも可能である。図11は、図6の道案内データを音声対話で行なった場合の例である。システムと書いてある側は、システムから音声合成によりこれらのテキスト列が音声として出力される。利用者側からは、これに対し、システム側からの指示を確認できれば「はい」、できないときは「いいえ」などを回答し、その回答を音声認識した結果30を示している。

【0044】図12は、このような歩行者用道案内システムの携帯例である。ヘッドセットのマイクで音声による指示や対話を行ない、スピーカからの道案内指示にしたがって歩行する。別途ヘッドマウントディスプレイや小型表示装置を携帯し、地図や次の分岐点までの距離などを確認できるようにすることも可能である。また、ヘッドセットなどによらず、携帯電話などのディスプレイに地図や案内文を表示したり、案内文を音声合成させたりすることで携帯することも可能である。

【0045】このように、この第2実施形態の歩行者用 道案内システムによれば、時間とともに変化する街の景 観に合わせて、その時刻に歩行者に確認しやすいランド マークを提供することができるため、歩行者用により適 した道案内が実現されることになる。したがって、道案 内と組み合わせたタウン情報サービスなどで実際にお店 までの道案内を提供する際などにも、24時間のサービ スに対応した道案内が可能となる。

【0046】(第3実施形態)次に、この発明の第3実施形態について説明する。

【0047】この第3実施形態では、利用者の現在位置

20

を取得する手段と、利用者の移動距離を測定する手段と、現在位置をどの程度の精度で得られているかを判定する手段とを加えて、精度に応じて利用者への道案内の仕方を変更する歩行者用道案内システムを説明する。図13は、この第3実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図である。図13に示すように、この第3実施形態の歩行者用道案内システムは、第2実施形態の歩行者用道案内システムに、利用者の現在位置を取得するための位置取得部8と、利用者の移動距離を測定するための移動距離取得部9と、位置取得部8から得られる情報と利用者との間の対話の結果から現在位置をどの程度の精度で得られるかを判定する位置精度判定部10とを加えたものである。

【0048】位置取得部8は、現在、利用者がどこにい るかを検出するためのものであり、GPSの衛星受信や PHSの位置情報サービスなどがある。また、歩道や店 舗に設置された電波や赤外線などを利用したビーコンな どを利用することも可能である。位置情報としては、緯 度経度の他に、例えば場所を表すIDや住所などが利用 できる。移動距離取得部9は、例えば歩数計などであ り、道案内制御部6からの要求に応じてそれまでの歩数 を通知する。位置精度判定部10は、位置取得精度と位 置確認精度との2種類の精度を判定する。前者は、位置 取得部8の位置取得精度である。位置取得部8にGPS やPHSなど、どの方法を使うかによって位置取得精度 は変わる。例えば、GPSであれば100m以内の精度 で現在位置を取得することができる。ただし、この精度 は、受信できる衛星の個数などにより影響を受け、歩行 者の場合には衛星を受信できないことも多い。位置精度 判定部10は、位置取得部8から現在の精度情報もしく は精度情報を判断するのに必要な受信状態などの情報を 取得し、位置取得精度を判定する。後者は、システムが 道案内している位置と利用者が実際に歩いている位置と がどの程度合っているかを表す精度である。

【0049】ここで、位置精度判定部10から得られる 位置取得精度と位置確認精度とに応じて利用者への道案 内の仕方を変更する方法を図14を参照して説明する。 図14では、位置取得精度と位置確認精度とをそれぞれ 高、低の2段階のレベルに分類し、それぞれの状況に合 わせて4つのパターンの制御を行なうことを表してい る。まず、位置取得精度によりランドマークの確認頻度 を変更する。位置取得精度が高い場合、例えば20m程 度の精度で位置が求められる状態の時には、位置取得部 8から得られる現在位置は、利用者が十分に目視できる 範囲であり、頻繁にランドマークを確認して現在位置の 確認をする必要はない。したがって、説明頻度を低く し、ランドマークを確認する間隔を長くする。逆に、位 置取得精度が低い、例えば100m以上誤差がある場合 には、位置取得部8から得られる現在位置は、利用者が 目視できる範囲を大きく超えてしまっている可能性があ る。したがって、頻繁にランドマークを確認して現在位 置の確認をする必要がある。

【0050】位置確認精度では、ランドマークの説明の 仕方を変更する。位置確認精度が高い場合には、対話に より位置の確認が確実に行なわれており、正しい経路を 歩いていると判断されるので、ランドマークの説明を断 定口調で行ない、利用者からの確認を必ずしも必要とし ないで対話を進める。逆に、位置確認精度が低い場合に は、位置確認精度に関わらず、対話による位置の確認が 十分に行なえない状態であり、正しい経路を歩いていな いか、経年変化が多く発生していると判断されるので、 ランドマークの説明を確認口調で行ない、必ず利用者か らの確認を得るように対話を進める。

【0051】図15は、この第3実施形態の歩行者用道案内システムの全体動作を説明するフローチャートである。図15中、ステップC1からステップC33までは第2実施形態と同様に動作する。以後、この第3実施形態では、目的地に到着するまで、次の分岐点までを道案内していく動作の繰り返しにより道案内を行なう。図15のステップC5からステップC7までが次の分岐点までの案内動作であり、現在位置が目的地になるまでこの動作を繰り返す。

【0052】図16を参照しながら、次の分岐点までの 道案内動作(ステップC5~ステップC7)の概略を説 明する。まず、現在の位置(出発点もしくは分岐点)か ら進行方向を確認する(ステップC5)。進行方向の確 認は、図16の黒丸で示したような分岐点近くのランド マークの確認により行なわれる。進路確認に使われるラ ンドマークは、他の進路には無く、また、分岐点から十 分に目視が可能な距離にあり、図10のランドマーク情 報の名称レベルまで容易に確認しやすいものを優先して 選ぶ。

【0053】次に、位置取得精度からランドマークの確認を行なう間隔の距離を決定し、その距離ごとにランドマークの確認を行なう(ステップ146)。図16の白丸が途中で確認するランドマークである。

【0054】次の分岐点近くに来たところで分岐点の確認動作を行なう(ステップC7)。分岐点の位置を特定するために、図160三角で示すようなごく近くのランドマークの確認を行なう。以上の動作を、また次の分岐点までステップC5から繰り返す。

【0055】図17は、ステップC5の動作を詳細化したフローチャートである。まず、分岐点からの進行方向を説明する(ステップD1)。例えば「右に曲がってください。」と指示する。現在地点が出発地点である場合には、方向での指示は不可能な場合があるので何もしない。

【0056】次に、新しい進路の選択が正しく行なわれたことを確認するために、また、現在地点が出発地点である場合に進路を利用者に示すために、進路確認用のラ

ンドマークを選択する(ステップD2)。各ランドマー クは、図18のような項目のデータを持つ。 ランドマー クには、第2実施形態と比較して、そのランドマークを 目視で確認することができる最大距離を表す視認可能距 離の項目が追加されている。視認可能距離は、時間帯や 天候によって変化するので、場合ごとに設定されている ことが望ましい。図18では、昼間と夜間を設定してい る。ランドマークの選択は、第2実施形態と同様に、適 性時間を考慮した上で、さらに分岐点からの距離が視認 可能距離内であるものを選択する。

【0057】該当するランドマークが無い場合には、ス テップD7に進み、あればステップD4に進む(ステッ プD3)。

【0058】該当するランドマークがあった場合は、利 用者にランドマークの確認を指示する(ステップD 4)。ランドマークの確認は、例えば図16の例ならば 「20m先の右側にさくら銀行がありますか?」といっ た質問を利用者に対して問い合わせることにより行な う。

【0059】入力部1のポインティングデバイスや音声 認識手段などにより、見えるか/見えないかの確認を入 力してもらい(ステップD5)、確認できなければ、別 のランドマークを確認するためにステップD2に戻る。 一方、確認できれば、進路が正しいことを利用者に伝え る(ステップD6)。例えば、「そのまま進んでくださ い。」と利用者に伝え、ステップD13へ進む。

【0060】ランドマークが確認できなかった場合に は、位置精度判定部10の位置確認精度を確認し(ステ ップD7)、位置確認精度が高ければ、現在の分岐点は 正しいが適当なランドマークが無いことを説明し、その まま進むことを指示する (ステップD8)。一方、位置 確認精度が低い場合には、現在の分岐点が正しいか確認 が十分で無いので、現在位置が正しくないかもしれない ことを利用者に説明し、利用者に行動を決定してもらう (ステップD9)。例えば、利用者の判断でそのまま先 に進んでもらう(ステップD10)。または、前後の交 差点に移動してもらい、再度ステップD1から進路の確 認をしてもらう (ステップD11)。 さらには、道案内 が困難であると判断し、システムによる道案内を中断 的地に向かってもらう (ステップD12)。

【0061】最後に、ランドマークの確認状況によっ て、位置確認精度を再設定する(ステップD13)。例 えば、ランドマークが確認できなければ低へ、確認でき れば高へ設定する。

【0062】次に、図19を参照して、ステップC6の 途中のランドマークの確認動作を説明する。

【0063】まず、位置精度判定部10の位置取得精度 からランドマーク確認間隔距離を設定する(ステップE 1)。ランドマーク確認間隔距離は、例えば、図14に 50 認精度を再設定する。例えば、確認できなければ位置確

示すように、位置取得精度が高ければ30m、低ければ 100mなどのように設定する。

【0064】次に、位置精度判定部10の位置確認精度 から、ランドマークの説明モードを断定モードか確認モ ードに設定する(ステップE2)。例えば、図14に示 すように、位置確認精度が高ければ断定モード、低けれ ば確認モードなどのように設定する。

【0065】そして、現在位置からステップE1で設定 したランドマーク確認間隔距離程度離れたランドマーク を選択する(ステップE3)。ランドマークの選択は、 10 図18のランドマーク情報から位置や適性時間を参考に 選択する。選択されたランドマークが次の分岐点近くの ランドマークである場合には、ステップE7の処理へ移 行し、そうでなければ、ステップD5に移行する(ステ ップD4)。

【0066】ここで、図20を参照して、利用者にラン ドマークの確認の指示を行なうタイミングを説明する。 ランドマークを確認する間隔距離は、位置取得精度に応 じて変化するため、指示を出すタイミングを調整する必 要がある。確認するランドマークがようやく確認できる くらい手前の地点で説明が始まるのが望ましい。したが って、説明を開始する地点は、次のランドマークからそ のランドマークの視認可能距離と説明の間に移動する距 離とを足した距離だけ手前の地点になる。そこで、前の ランドマークを確認した地点から、移動距離取得部9に よる計測を開始し、説明開始地点までの距離だけ移動し た時点で説明を開始する(ステップE5~ステップE

【0067】次に、ステップE2で設定した説明モード にしたがってランドマークの説明を行なう(ステップE 7)。例えば断定モードであれば「右側に本屋がありま す」、確認モードであれば「右側に本屋がありますか ?」などと利用者の確認を求める言い方をする。この時 に、断定モードではランドマークを種別で説明し、確認 モードであれば名称で説明するようにしてもよい。すな わち、断定モードであれば「右側に本屋がありま す。」、確認モードであれば「右側に佐藤書店がありま すか?」と説明する。

【0068】次に、利用者によるランドマークの確認を し、手動で地図を表示するなどして、利用者の判断で目 40 行なう(ステップE8)。説明モードが断定モードの場 合には、移動距離取得部9から移動距離を判断し、ラン ドマークの位置と推測される位置に来ても利用者からの 応答がなければ、ステップE1に戻る。説明モードが確 認モードの場合には、利用者の確認の返事を待ち、ラン ドマークの位置と推測される位置に来ても利用者からの 応答がなければ、再度応答を要求する。確認は、入力部 1のポインティングデバイスや音声認識手段などにより 見えるか/見えないかの確認を入力してもらう。

【0069】そして、利用者の確認結果によって位置確

20

21

認精度を低へ、確認できれば高へ精度を再設定する(ステップE9)。図21は、ステップE7の分岐点の確認を詳細に説明したフローチャートであり、その動作は図17の進路確認の動作とほぼ同様に行なわれる。

【0070】以上により、位置取得精度と位置確認精度 に応じてランドマークを確認する際の対話の方法を変更 し、状況に合わせた適切な道案内を行なうことができ る。

【0071】このように、この第3実施形態の歩行者用道案内システムによれば、位置取得精度と位置確認精度に応じて利用者への道案内を行なうことができるため、利用者に必要以上に煩雑な確認作業を要求したり、逆に、必要な確認を怠ったりすることなく、利用者への負担を最小限にした道案内が実現されることになる。

【0072】(第4実施形態)次に、この発明の第4実施形態について説明する。

【0073】前述の第3実施形態の歩行者用道案内システムでは、利用者との対話を通して道案内を行なった。次に、この第4実施形態では、この利用者との対話からランドマーク情報を獲得する手段を追加し、ランドマーク情報を学習して次からの道案内のしかたに学習結果を反映させる歩行者用道案内システムを説明する。図22は、この第4実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図である。図22に示すように、この第4実施形態の歩行者用道案内システムは、第3実施形態の歩行者用道案内システムにランドマーク情報編集部11を加えたものである。

【0074】このランドマーク情報編集部11は、利用者との間のランドマーク確認の対話を通して、どのランドマークがどこからどの程度目視で確認可能かを判定し、ランドマーク記憶部2のランドマーク情報を編集する。

【0075】図23を参照して、対話からどのようなラ ンドマーク情報を獲得するかを説明する。図23では、 分岐点8を特定するためのランドマークとしてメゾンG という7階建てのマンションを利用することを表してい る。利用者が分岐点9の方から分岐点8に向かって歩 き、分岐点45の方に曲がる場合、この歩行者用道案内 システムでは、経路11上のメゾンGの手前で「左側に メゾン鹿島田がありますか?」と利用者に確認を要求す る。利用者が「見える」と返事をした場合、その建物は 経路11の分岐点9側から名称を確認できることがわか る。利用者が「見えない」と返事をした場合、さらに 「マンションがありますか?」や、「7階建ての建物が 見えますか?」などの対話をする。それにより、例えば 名称はわからないが7階建ての建物であることはわかる などの情報が得られる。確認できないものの確認を要求 されることは利用者に対して不安を与えるので、名称が 確認できないとわかっているのであれば、次からそのラ ンドマークを説明する際には「左側に7階建ての建物が ありますか?」と表現することが望ましい。

22

【0076】図24に、この第4実施形態のランドマー ク記憶部2に蓄積されているランドマーク情報を示す。 図18のランドマーク情報と比較して、図24の(b) のランドマーク確認情報が追加されている。ランドマー クIDは、ランドマークを識別するキーであり、例えば IDの4は、図24ではメゾンGのIDであることがわ かる。経路IDは経路を識別するキーであり、分岐点I Dは分岐点を識別するキーである。経路 I Dと分岐点 I Dにより、どの経路をどちらの分岐点から歩いてきた時 の情報であるかを表す。時間はその確認が行われた時間 を表す。確認レベルはランドマークをどの程度まで確認 できるかを表しており、ここでは、図24(a)のラン ドマーク情報の項目の名称、種別および階数の3段階で 設定している。名称は、ランドマークを特定するのに十 分なレベルであり、種別、階数と進むにつれてあいまい な確認となる。図24(b)の1行目のデータは、メゾ ンGは経路11を分岐点8の方から近づいた場合、13 時に名称レベルまで確認が可能であったことを表してい る。すなわち、メゾンGという建物の名前を確認できる ことを表している。

【0077】利用者との間で行なうランドマーク確認の対話の動作を図25を参照して説明する。この図25で示す動作は、第3実施形態において利用者との間でランドマークの確認を行なう際の動作であり、それ以外の動作は、第3実施形態と同じように行なわれる。

【0078】まず、選択されたランドマークに対して、現在の進路に対応するランドマーク確認情報が獲得されているかをチェックする(ステップG1)。ランドマークIDと経路IDと分岐点IDと時間から図25(b)の情報をランドマーク記憶部2からランドマーク確認情報を検索する。

【0079】該当するランドマーク確認情報が存在すれば、その確認レベルでランドマークの説明を行なう(ステップG2)。例えば確認レベルが種別であれば、「右側に書店があります。」などと説明する。

【0080】ランドマーク確認情報が獲得されていなければ、どの程度確認可能かわからないので、一番あいまいなレベルから順に確認を行なう。まず階数を確認する(ステップG3)。例えば「7階建ての建物がありますか?」と確認する。確認が可能であれば、さらに種別を確認する(ステップG5)。例えば「それはマンションですか?」と確認する。そして、この確認も可能であれば、さらに名称を確認する(ステップG7)。例えば「メゾンGですか?」などと確認する。

【0081】なお、確認できないことによって利用者が不安になることを避けるために、例えば先の「メゾンGですか?」と聞く前に、「建物の名称はわかりますか?」と聞き、わかる時だけさらに名称を聞くという対話50 手順を追加してもよい。

30

の説明を開始する。

【0082】以上の確認結果によってどの視認レベルまで確認できたかがわかるので、そのランドマークに対し、新規に視認可能情報(ランドマークID、経路ID、分岐点ID、時間、視認レベル)を追加する(ステップG9)。この時、階数さえも確認できないランドマークは、視認レベルとして「不適」を設定し、次からはその経路ではランドマークとして選択されないようにすることも可能である。

【0083】また、ステップG1において、その方向からその経路を歩いた時のデータがなくても反対側から歩いた時のデータがある場合には、同一経路上では方向によって視認レベルが変わる可能性が低いので代用することにしてもよい。

【0084】さらに、コンピニエンスストアやファミリーレストランなどは、たいていの場合一目で確認できるし、一般の商店の場合、種別での確認が多用されるので、図18(b)の種別ごとのランドマーク情報のデフォルト値に確認レベルの項目を追加して処理することも可能である。

【0085】このように、この第4実施形態の歩行者用道案内システムによれば、1度ランドマークの確認を行なえば、次からは、より少ない対話でランドマークを確認できるようになり、使うごとにどのランドマークが適しているか、適性時間はいつかといった情報が蓄積されることになる。さらに、この情報を共有することにより、誰かが1度行ったことがある場所に対しては、他の利用者に対してもより良い道案内を提供することができるようになる。

【0086】(第5実施形態)次に、この発明の第5実施形態について説明する。

【0087】この第5実施形態では、前述の第3実施形態の歩行者用道案内システムに加えて、利用者の不安などの状態に応じて案内を行なう歩行者用道案内システムを説明する。第3実施形態の歩行者用道案内システムでは、位置取得精度からランドマークを確認する間隔を決めたが、位置取得精度が高くても、案内する場所が利用者にとって初めての場所であったりする時には、こまめに案内をしてほしい場合もある。そこで、この第5実施形態の歩行者用道案内システムでは、図26に示すように、第3実施形態の歩行者用道案内システムの構成に不安度取得部12は、利用者が不安な状態にある度合いを検知し、不安度がある一定レベルを超えたことを道案内制御部6に通知する。

【0088】不安度を取得する手段としては、心拍センサや発汗センサなどの生体センサを利用する方法や、利用者の発声する「えーと」や「これでいいのかな」などの独り言を認識する方法、もしくは、首の動きを加速度センサなどで監視してきょろきょろしているなどの行動をとらえるなどの方法が考えられる。

【0089】図27を参照して、利用者の不安を検知してからどのように案内を行なうかについて説明する。第3実施形態で説明した、途中のランドマークの確認の動作を行なっている際に、利用者の不安に応じてランドマークの確認を発動する。図27では、次に説明するランドマークとして、黒丸の地点のランドマークが選択されている。ここで、不安度取得部12が利用者の不安を検知したことが道案内制御部6に通知されたとすると、道案内制御部6は、現時点からもっとも早く説明できるランドマークの検索を行ない、白丸の地点のランドマークを検索し、次に説明するランドマークをこのランドマークを

【0090】また、目的地の入力の際に、土地感の無い場所であるかないかを入力する項目を追加し、それに合わせてランドマーク確認間隔距離の設定を変更したり、オプション設定で間隔を自由に変更できるようにすることも可能である。

クに設定する。その後は、第3実施形態と同様の動作に

戻り、説明を開始する地点に来たところでランドマーク

【0091】このように、この第5実施形態の歩行者用 道案内システムによれば、利用者の心理状態を検知する ことにより、情報を必要としているときに必要な情報を 提供することができるため、利用者が感じる不安を解消 するように道案内を行なうことが可能となる。

【0092】(第6実施形態)次に、この発明の第6実施形態について説明する。

【0093】図28に、この第6実施形態の全体構成図を示す。この第6実施形態は、前述の第3実施形態の入力部1を利用者が発した音声の語彙を認識する音声認識手段とした場合である。この音声認識手段は、音声認識の対象となる語彙に対する辞書情報を有しており、予め認識対象とする語彙の候補を指定する必要がある。特に、歩行者が携帯できるような小型端末においては、高速な演算装置が使用できないため、利用できる音声認識手段としては、孤立単語を対象として一度に認識できる候補数も制限されたものになってしまう。また、認識精度を向上させる意味でも、候補数を制限できるのであればできるだけ少なくすることがより有効である。

【0094】これまでの各実施形態で説明したように、 システム側がランドマークを指示して利用者側がその存在認識を端的に答えるという対話では、音声認識手段に指定すべき候補語彙は十分に少ないので問題は無い。しかしながら、住宅街などの適当なランドマークが少ない場所や途中で道に迷ってしまったような場合には、システム側から適当なランドマークを指示できない場合も考えられる。そのような場合には、逆に利用者側から付近のランドマークや住所表記などを入力してもらうことにより、システム側が現在位置を確認して道案内を行う必要がある。その場合に、単純に経路上のランドマークや 50 住所表記を全て音声認識対象の候補語彙にすることは、

-13-

語彙数が多数になりすぎる可能性が高いため、何らかの 方法で語彙数を制限することが必要である。

【0095】図29は、利用者に付近のランドマーク情報を教えてもらう際の道案内制御部6の動作フローを表している。図17のステップD7とステップD9との間や図21のステップF6とステップF8との間のように、進路変更上重要な位置でシステム側が適当なランドマークを利用者に指示できない時や、図19のステップE8で利用者による確認が得られずにステップE9で計算された位置確認精度が低くなってしまい、正しく経路 10を歩いているかが疑わしくなった時に本動作フローが追加される。

【0096】まず、利用者が現在いると思われる地点付近のランドマークをランドマーク記憶部4から検索する(ステップH1)。検索範囲は位置取得部8の位置取得精度と道案内の対話によって得られた位置確認精度とによって制御される。位置取得精度が高い場合には、位置取得部8の最大誤差の範囲内にあるランドマークを検索する。図30は、ランドマーク3の付近で利用者によるランドマーク入力が必要になり、かつ、位置取得精度が20高かった時のランドマークの検索範囲の例を表している。図中の斜線で示された円の範囲が位置取得部6の最大誤差範囲を表しており、ランドマーク2、4のランドマーク名称が候補語彙となる。

【0097】位置取得精度が低い場合には、位置確認精度で範囲を決定する。道案内の対話を通して最後に位置確認精度が高かった地点から現在までに移動した距離で移動可能な範囲のランドマークを検索する。図31は、分岐点2の所のランドマークが最後に位置取得精度が高かった地点で、ランドマーク5の付近で利用者によるランドマーク入力が必要になり、かつ、位置取得精度が低かった時のランドマークの検索範囲の例を表している。図中の斜線で示された範囲が検索範囲であり、分岐点2からランドマーク5までの距離で移動可能な範囲を表している。本例では、ランドマーク8,9のランドマーク名称が候補語彙となる。

【0098】図23では、ランドマークとして主に建物を用いているが、街区情報をランドマーク記憶部4に追加することにより、住所表記をランドマークとして追加してもよい。

【0099】次に、この検索されたランドマークの数によって処理を分岐させる(ステップH2)。音声認識手段がリアルタイムにかつ十分な精度で音声認識が可能な候補語彙数をNmax、音声道案内で基本的な対話を行うのに必要な「はい」、「いいえ」などの語彙数をNminとすると、NはNmax-Nminである。

【0100】ランドマーク数がNよりも多い場合には、いきなりランドマークを音声認識で入力することは困難であるため、候補の絞込みを行う。検索されたランドマークの類別を調べ、該当する類別名のリストを音声認識

手段の認識候補語彙として設定する(ステップH3)。 【0101】そして、利用者に対して付近のランドマークを探してその種別を音声入力するように指示し、種別名称を認識結果として取得する(ステップH4)。たとえば図32のように「付近にコンビニ、銀行、クリーニングなどがありませんか?」と音声合成で質問し、利用者から「クリーニング」という音声での応答を得る。

【0102】選んだ種別に該当するものが利用者のいる付近に見当たらずに種別の認識ができなかった場合には(ステップH5のNO)、図17のステップD9または図21のステップF8へ移行し、道案内を中断する。一方、種別が確認できた場合には(ステップH5のYES)、ステップH6に移る。

【0103】ステップH2でランドマーク数がN以下であった場合、もしくはステップH5でランドマークの種別が確認できた場合には、ランドマークを利用者に確認してもらうための処理に移行する。ステップH2から移行した場合には、ステップH1で検索されたランドマークの名称リストを音声認識手段の認識候補語彙として設定する。また、ステップH5から移行した場合には、利用者から指示された種別に該当するランドマークだけを選別し、そのランドマーク名称のリストを音声認識手段の認識候補語彙として設定する(ステップH6)。

【0104】次に、利用者に対して付近のランドマークを探し、ランドマーク名称を音声入力するように指示して、ランドマーク名称を認識結果として取得する(ステップH7)。たとえば図32のように「お店の名前は何ですか?」と音声合成で質問し、利用者から「ABCクリーニング」という音声での応答を得る。

【0105】ランドマーク名称の確認ができなかった場合には(ステップH8のNO)、図17のステップD9または図21のステップF8へ移行し、道案内を中断する。もしくは、ステップH3へ移行し、別のランドマーク種別を探してもらい、別の種別のランドマークで再度ランドマーク名称の確認を行う。そして、ランドマーク名称の確認ができた場合には、ステップH9へ移行する。

【0106】ランドマーク名称の確認ができた場合には (ステップH8のYES)、利用者に対してそのランド マークの所に移動することを指示し、システムが管理し ている利用者の現在位置をそのランドマークの前に設定 する(ステップH9)。

【0107】現在地点が図15のステップC2で求めた 経路上である場合には、図15のステップC4へ移行 し、図15の動作フローにしたがって、引き続き道案内 を実行する。一方、現在地点が図15のステップC2で 求めた経路から外れている場合には、ステップH11へ 移行する(ステップH10)。

であるため、候補の絞込みを行う。検索されたランドマ 【0108】そして、経路から外れた場合には、利用者 ークの種別を調べ、該当する種別名のリストを音声認識 50 に対し、道を間違えてしまったことを通知し、図15の

27 ステップC2に移行して現在位置を出発地点として再度 経路検索を行い、道案内を再開する(ステップH1

1)。この際に、どこで進路を間違えたか、どうすべき であったかを利用者に説明するようにして、次回に案内 する際に同じ間違いを犯すことを妨げるようにすること も考えられる。

【0109】なお、ここでは、ランドマークの数が多いときにはランドマークの種別を確認することにより候補となるランドマークの較込みを行う例で説明したが、経路上のランドマークだけを最初に候補として確認を行い、徐々に周辺に範囲を広げるという較込みの分け方にしてもよい。

【0110】以上により、システム側から適当なランドマークを指示できない場合においても、利用者側からランドマークを指示してもらうことによって、道案内が可能となる。また、予め認識候補語彙を設定しておかなければならない音声認識手段に対して、常に適当な認識候補語彙を指定しながら音声による入力を可能にすることができる。

【0111】また、ここでは、入力部1が音声認識手段 20 である場合に、その候補数をいかに絞り込むかを説明したが、たとえば図33に示すように、携帯電話機のディスプレイ画面上に複数の選択肢を一覧表示し(図33の(b))、対応する操作ボタンを押下することにより利用者に選択指示してもらうようなメニュー選択手段の場合においても、この候補数の制限手法は適用可能である。すなわち、該当するランドマークの数が一覧表示可能な数よりも多い場合には、その候補を絞り込むために、まず、そのランドマークの種別を調べて一覧表示し、その中から選択指示された種別のランドマークのみ 30 を一覧表示すれば、その一覧表示数が限られたメニュー選択手段に対して、常に適当な候補を一覧表示しながら選択指示させることを可能とする。

## [0112]

【発明の効果】以上詳述したように、この発明によれば、歩行者から確認しやすいランドマークが道案内に用いられるため、歩行者を適切に出発地から目的地に誘導することが可能となる。

【0113】また、実際に歩行する時間帯に歩行者から 確認しやすいランドマークが道案内に用いられるため、 歩行者をより適切に出発地から目的地に誘導することが 可能となる。

【0114】さらに、取得した現在位置、その位置取得精度、利用者からの応答に応じて、利用者に対する歩行者用の道案内の提示方法を制御するため、例えば利用者に必要以上に煩雑な確認作業を強いるようなことのない、すなわち、利用者の負担を最小限に止めた適切な道案内が実現されることになる。

【0115】また、システム側が適当なランドマークを 知してから 指示できないような場合や利用者が道に迷ってしまった 50 ための図。

場合においても、利用者側から付近の情報を教えてもらうことにより、現在地点を確認しながら道案内を行うことが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の歩行者用道案内システムが生成する 地図の例。

【図2】同第1実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図。

【図3】同第1実施形態の歩行者用道案内システムの全 10 体動作を説明するフローチャート。

【図4】同第1実施形態の道案内の初期入力画面の例。

【図5】同第1実施形態のランドマーク情報の例。

【図6】同第1実施形態の案内地図の提示例。

【図7】この発明の第2実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図。

【図8】同第2実施形態の歩行者用道案内システムの全体動作を説明するフローチャート。

【図9】同第2実施形態の道案内の初期入力画面の例。

【図10】同第2実施形態のランドマーク情報の例。

20 【図11】同第2実施形態の音声対話の例。

【図12】同第2実施形態の道案内システムの携帯例。

【図13】この発明の第3実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図。

【図14】第3実施形態の位置取得精度と位置確認精度 とに応じた道案内の制御を説明するための図。

【図15】同第3実施形態の歩行者用道案内システムの 全体動作を説明するフローチャート。

【図16】同第3実施形態の次の分岐点までの道案内動作の概略を説明するための図。

【図17】図15のステップC5の動作を詳細化したフローチャート。

【図18】同第3実施形態のランドマーク情報の例。

【図19】図15のステップC6の途中のランドマークの確認動作を説明するフローチャート。

【図20】同第3実施形態のランドマークの確認の指示を行なうタイミングを説明するための図。

【図21】図15のステップE7の分岐点の確認を詳細 に説明したフローチャート。

【図22】この発明の第4実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図。

【図23】同第4実施形態のランドマーク情報の獲得を 説明する図。

【図24】同第4実施形態のランドマーク情報の例。

【図25】同第4実施形態の利用者との間で行なうランドマーク確認の対話の動作を説明するための図。

【図26】この発明の第5実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図。

【図27】この発明の第5実施形態の利用者の不安を検知してからどのように案内を行なうかについて説明するための図。

【図28】この発明の第6実施形態の歩行者用道案内システムの全体構成図(第3実施形態の入力部が音声認識手段である場合の構成図)。

【図29】同第6実施形態のユーザから付近のランドマーク情報を教えてもらう際の動作フローチャート。

【図30】同第6実施形態の位置取得精度が高い時の検索範囲の例。

【図31】同第6実施形態の位置取得精度が低い時の検索範囲の例。

【図32】同第6実施形態の音声対話の例。

【図33】同第6実施形態における音声認識手段の音声 認識候補数の制限手法をメニュー手段に適用する例を説 明するための図。 【符号の説明】

1 …入力部

2…道路データ記憶部

3 … 経路計算部

4…ランドマーク記憶部

5…ランドマーク選択部

6…道案内制御部

7 …提示部

8…位置取得部

10 9…移動距離取得部

10…位置精度判定部

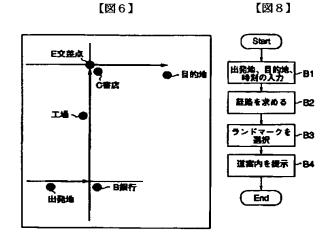
11…ランドマーク情報選択部

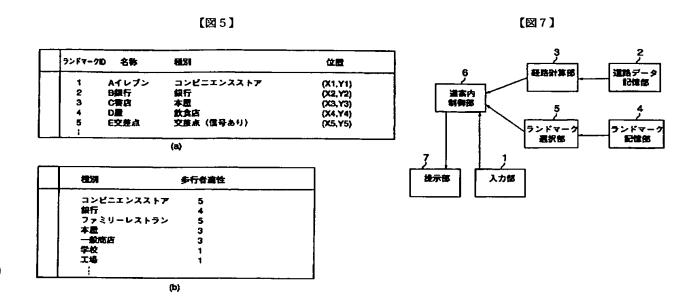
12…不安度取得部

[図1]

ク検点 2
フンドマーク8
フンドマーク7
ク検点 3
フンドマーク5
出発地
フンドマーク5
コンドマーク5
コンドマーク5
コンドマーク2
フンドマーク1

[図2]





[図9]

[図10]

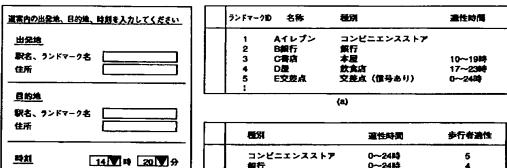
位置

(X1,Y1)

(X2,Y2)

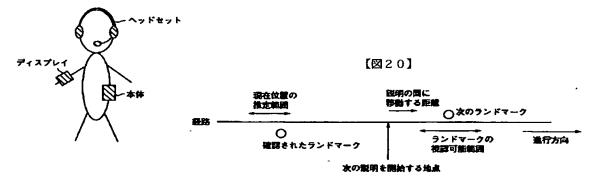
(X3,Y3) (X4,Y4)

(X5,Y5)



種別 遊性時間 歩行者遺性
コンピニエンスストア 0~24時 5 銀行 0~24時 4 ファミリーレストラン 11~24時 5 本屋 10~19時 3 一般底店 10~19時 3 学校 8~17時 1 エ場 8~17時 1

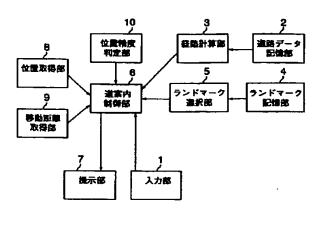
[図12]



【図11】

システム 利用者 30mほど先にB担行があります。 uu. B銀行がある交差点まで進んでください。 ttu. 左に曲がってください。 はい。 100m進むと左手に工場があります。 はい。 さらに50m先のE交差点まで進みます。 よくわかりません。 交差点左側手腕に本置さんがありますか? はい。 C書店ですか? ttu. この交換点を右に曲がってください。 はい。 50m先の右側が目的地です。

【図13】

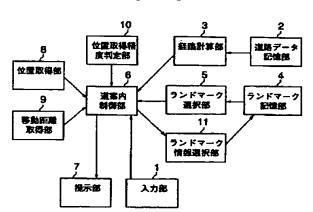


【図15】

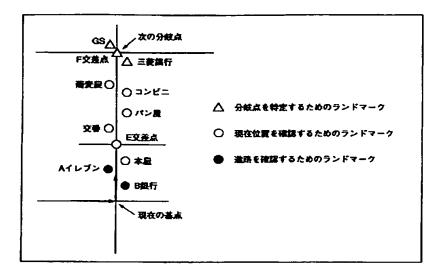
【図14】

		位置行	<b>主部</b> 特皮
		高	Œ
位置	飪	確認相度高(確認何隔距離30m) 断定モード	確認頻度高(確認問隔距離30m) 確定モード
位置取得精度	ā	確認概度低(確認関隔距離100m) 販定モード	<b>建設領度低(確認同隔距離100m)</b> 確定モード

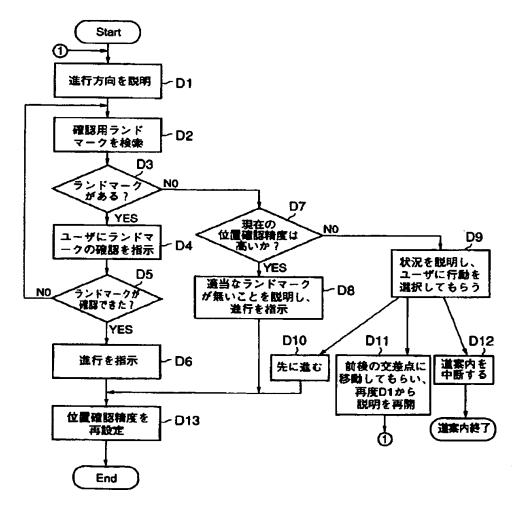
[図22]



【図16】



【図17】



【図18】

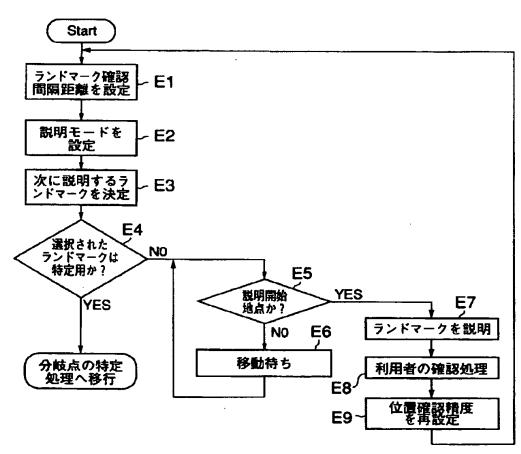
ランドマーク	D 名称	<b>48</b> 39	開放	進性時間	視實可能距離 (昼間、夜間)	位置
1	Aイレブン	コンピニエンスストア	1	•	40m,40m	(X1,Y1)
2	B銀行	無行	4		50m,40m	(X2,Y2)
3	C書店	本盘	2	10~19時	30m,20m	(C3,Y3)
4	メゾンG	マンション	7		20m.0m	(X4,Y4)
5	E交差点	交差点(名称表記、	0	0~2490		(X5,Y5)
1		信号あり〉				

(a)

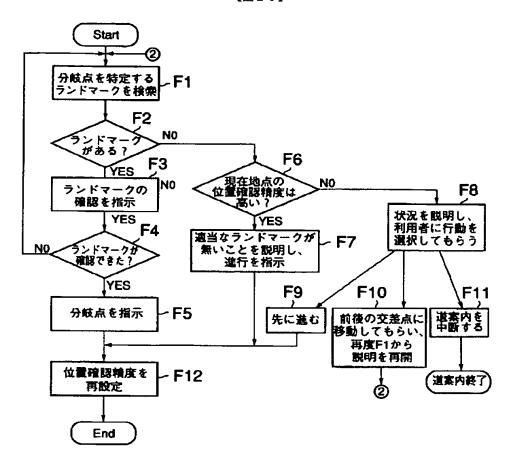
	相別	進性時間	投部可能距離 (空間、夜間)	步行者避性
- [	コンピニエンスストア	0~24時	40m,40m	5
- 1	<b>织行</b>	0~24時	50m,50m	4
	ファミリーレストラン	11~2419	50m,100m	5
ı	本屋	10~1919	20m,10m	3
	一般商店	10~19時	20m,10m	3
_ ]	学校	8~1789	30m,10m	1
- 1	I46 !	8~17M	100m,130m	1

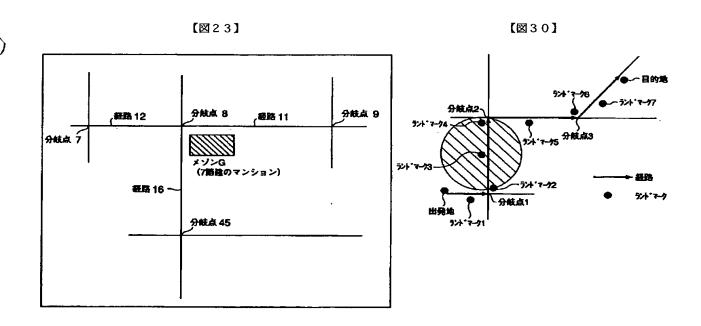
**(b)** 

【図19】



【図21】





【図24】

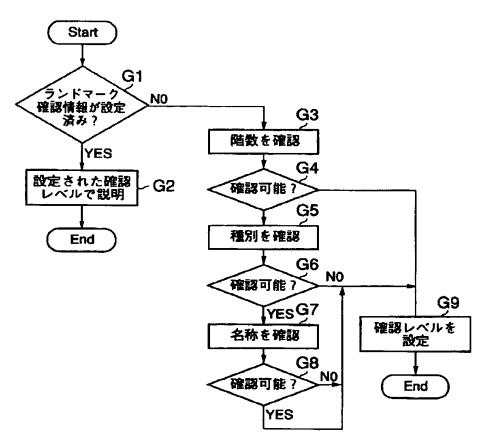
ランドマー	210 名称	種別	神政	滅性時間	視寫可能距離	位置
1	Aイレプン	コンピニエンスストア	1		40m	(X1,Y1)
2	B操行	銀行	4		50m	(X2,Y2
3	C書店	本屋	2	10~1983	20m	003,73
4	G應島田	マンション	7		20m	(X4,Y4
5	E交差点	交差点(信号あり)	0	0~245	100m	(X5,Y5)

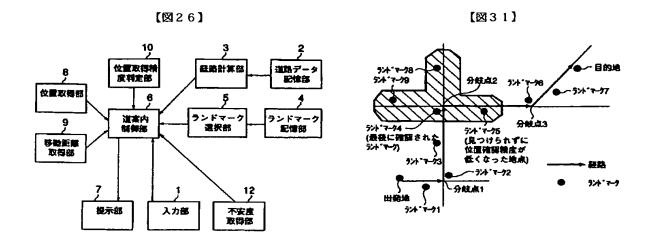
(a)

	<b>5</b> :	<b>ンドマーク確認</b> 情	f46	
ランドマークロ	程路ID	分岐点ID	時間	確認レベル
4	11	8	1356	名称
4	16	45	208\$	階数
4	16	45	138\$	開設
4	11	9	105	名称
5	12	7	1389	名称 名称

(b)

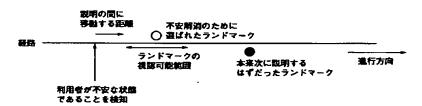
【図25】



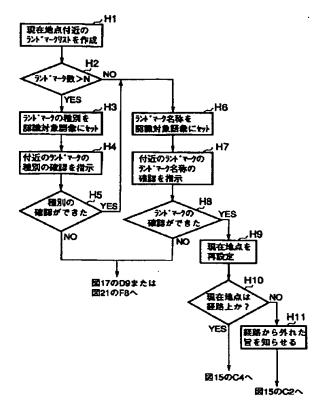


【図27】

# 説用開始可能距離



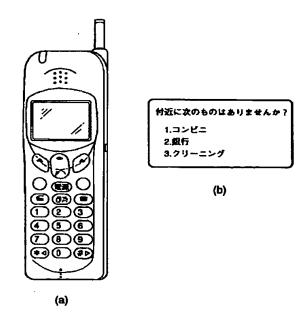
[図29]



[図32]

システム	利用者
付近にコンピニ、保行、クリーニング などがありませんか?	クリーニング
クリーニングですね。	はい。
お宮の名前は何ですか?	ABCクリーニング
ABCクリーニングですね。	uv.
ABCクリーニングの前に移動してください。	はい。
30m先のABCスーパーに向かってください	はい。

【図33】



### フロントページの続き

(72)発明者 土井 美和子 神奈川県川崎市幸区小向東芝町 L 番地 株 式会社東芝研究開発センター内 F ターム (参考) 2C032 HB05 HB06 HB08 HB22 HB23 HB24 HB25 HC11 HC16 HC27 HD21 2F029 AA07 AB05 AB07 AC02 AC06 AC08 AC09 AC14 AC18 AD04 5H180 AA21 BB05 BB15 FF05 FF07 FF14 FF22 FF24 FF25 FF38 FF40